

Laboratorio di Informatica T (Ch10)

Interpolazione Polinomiale Esatta

Interpolazione Polinomiale Esatta

Per il composto acido formico:

- Vogliamo determinare come varia la pressione di saturazione P^* ...
- ...In funzione della temperatura T , sopra il punto di fusione

Abbiamo a disposizione i seguenti dati sperimentali:

	Pressione, mmHg										Punto di fusione, °C
	1	5	10	20	40	60	100	200	400	760	
	Temperatura, °C										
acido formico	-20.0	-5.0	2.1	10.3	24.0	32.4	43.8	61.4	80.3	100.6	8.2

- Vogliamo determinare la pressione per ogni temperatura

Un possibile approccio:

- Possiamo provare a tracciare una curva...
- ...Che soddisfi tutte le osservazioni sperimentali

Interpolazione Polinomiale Esatta

Innanzitutto preparo i dati:

```
% Temperatura (°C) e Pressione (Torr)
T = [-20,-5,2.1,10.3,24,32.4,43.8,61.4,80.3,100.6];
P = [1, 5, 10, 20, 40, 60, 100, 200, 400, 760];
Tf = 8.2; % Temperatura di fusione (°C)
% Trasformo le temperature in °K
T = T + 273.15;
Tf = Tf + 273.15;
% Considero i punti sopra la temperatura di fusione
P = P(T > Tf) % Uso T per selezione una parte di P
T = T(T > Tf) % Quindi rimpiazzo T
```

- **Nota:** per restringere il campo ai valori sopra la temperatura di fusione...
- ...Abbiamo usato una indicizzazione con vettore di valori logici

Interpolazione Polinomiale Esatta

Che tipo di curva andremo a costruire?

- Potremmo usare un polinomio...
- ...Con un parametro per ogni osservazione sperimentale

Ragionando così, dovremmo usare un polinomio di 7° grado

$$\alpha_7 t_0^7 + \alpha_6 t_0^6 + \alpha_5 t_0^5 + \alpha_4 t_0^4 + \alpha_3 t_0^3 + \alpha_2 t_0^2 + \alpha_1 t_0 + \alpha_0 = p_0$$

$$\alpha_7 t_1^7 + \alpha_6 t_1^6 + \alpha_5 t_1^5 + \alpha_4 t_1^4 + \alpha_3 t_1^3 + \alpha_2 t_1^2 + \alpha_1 t_1 + \alpha_0 = p_1$$

$$\alpha_7 t_2^7 + \alpha_6 t_2^6 + \alpha_5 t_2^5 + \alpha_4 t_2^4 + \alpha_3 t_2^3 + \alpha_2 t_2^2 + \alpha_1 t_2 + \alpha_0 = p_2$$

...

- Un parametro α_j per ogni monomio
- Una equazione per ogni coppia t_i, p_i di misurazioni

Interpolazione Polinomiale Esatta

A questo punto possiamo impostare un sistema lineare:

- Per costruire la matrice dei coefficienti...
- ...Sfruttiamo il fatto che tutte le equazioni hanno la stessa struttura

Possiamo costruirla per concatenazione di colonne!

```
T = T' % T diventa un colonna  
A = [T.^7, T.^6, T.^5, T.^4, T.^3, T.^2, T, T.^0]
```

A questo punto possiamo risolvere il sistema:

```
P = P' % il vettore delle pressioni diventa una colonna  
x = A \ P
```

Interpolazione Polinomiale Esatta

Questo tipo di problema è molto comune

Si parla di interpolazione polinomiale esatta

- Trovare una curva polinomiale...
- ...Che intercetti una serie di punti noti...
- ...E non debba soddisfare alcuna condizione addizionale

Matlab mette a disposizione una funzione per risolverli:

```
P = polyfit(x, y)
```

- **x** è il vettore con le coordinate **x**
- **y** è il vettore con le coordinate **y**
- **P** contiene i coefficienti del polinomio interpolante

Interpolazione Polinomiale Esatta

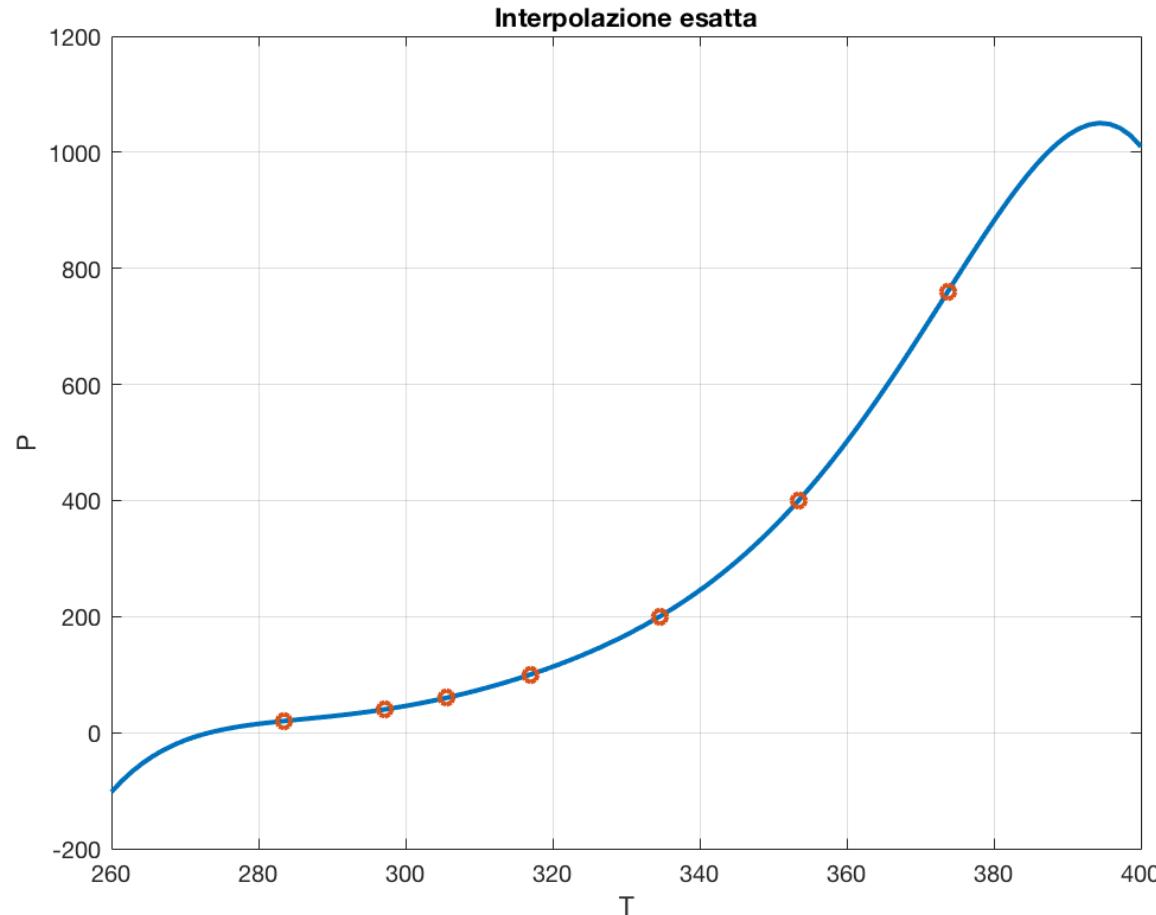
Proviamo ad usarla:

```
p = polyfit(T, P, length(T)-1);

figure();
t = linspace(260, 400);
plot(t, polyval(p, t), 'linewidth', 2);
hold on
scatter(T, P, 'linewidth', 2);
hold off
grid()
xlabel('T')
ylabel('P')
```

Interpolazione Polinomiale Esatta

Purtroppo, il risultato lascia desiderare...



- All’“esterno” dei punti noti, l’andamento non ha senso fisico
- Il polinomio è di grado alto e può variare in modo troppo brusco

Interpolazione Lineare a Tratti

Interpolazione Lineare a Tratti

Come possiamo ovviare il problema?

Un primo approccio semplicissimo:

- Tra ogni coppia di misurazioni...
- ...Assumiamo che la funzione sia lineare

Così otteniamo una approssimazione lineare a tratti

In Matlab la possiamo calcolare con:

```
y = interp1(x, Y, x)
```

- \mathbf{X} , \mathbf{Y} sono le coordinate \mathbf{x} ed \mathbf{y} dei punti noti
- \mathbf{x} contiene i valori di \mathbf{x} per cui si desidera la valutazione
- \mathbf{y} è il valore dell'approssimazione nei punti desiderati

Interpolazione Lineare a Tratti

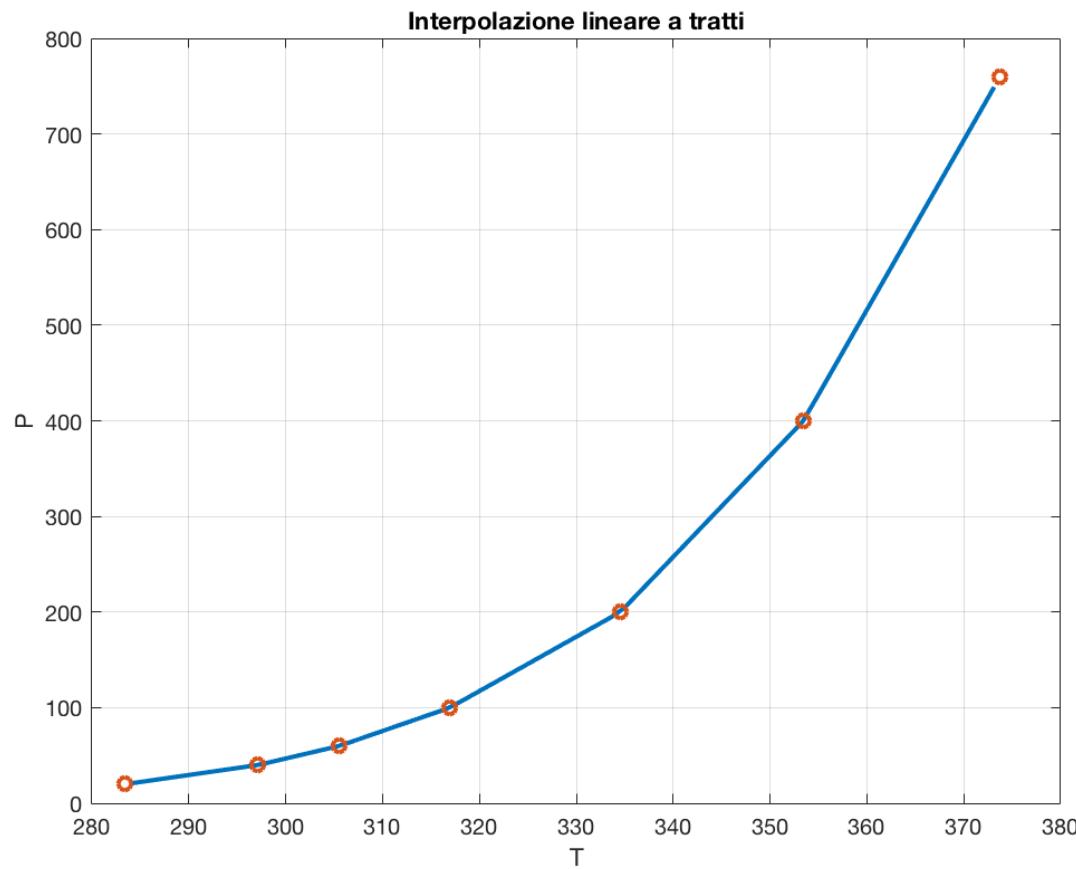
Nel nostro caso, potremmo avere:

```
% Funzione che calcola l'approssimazione
f = @(t) interp1(T, P, t)

figure();
t = linspace(260, 400);
plot(t, f(t), 'linewidth', 2);
hold on
scatter(T, P, 'linewidth', 2);
hold off
grid()
xlabel('T')
ylabel('P')
title('Interpolazione lineare a tratti');
```

Interpolazione Lineare a Tratti

Va molto meglio!



- Ma cosa succede all'esterno del range?
- E se abbiamo poche misurazioni? O se sono inaffidabili?

Metodo Lineare dei Minimi Quadrati

Metodo Lineare dei Minimi Quadrati

Idealmente, dovremmo limitare il grado dell'approssimazione

Per esempio, potremmo impostare:

$$\alpha_2 t_0^2 + \alpha_1 t_0 + \alpha_0 = p_0$$

$$\alpha_2 t_1^2 + \alpha_1 t_1 + \alpha_0 = p_0$$

$$\alpha_2 t_2^2 + \alpha_1 t_2 + \alpha_0 = p_0$$

$$\alpha_2 t_3^2 + \alpha_1 t_3 + \alpha_0 = p_0$$

...

Alle equazioni corrisponde un sistema:

$$Ax = b$$

- Purtroppo il sistema che si ottiene è tipicamente sovradeterminato
- Troppe equazioni, pochi gradi di libertà \Rightarrow nessuna soluzione

Metodo Lineare dei Minimi Quadrati

Metodo dei minimi quadrati

Potremmo però risolvere il sistema in senso approssimato:

- Misuriamo l'errore in base ai residui del sistema lineare

$$E = Ax - b$$

- Minimizziamo il quadrato della norma dell'errore:

$$\min_x \|E\|^2 = \min_x \|Ax - b\|^2$$

Perché il quadrato dell'errore?

- Considera come errore sia i residui positivi che quelli negativi
- Penalizza i grandi errori in modo maggiore
- Ma soprattutto, si deriva facilmente!

Metodo Lineare dei Minimi Quadrati

Il problema di minimizzazione:

$$\min_x \|Ax - b\|^2$$

Si riduce ad un secondo sistema lineare:

$$A^T A x = A^T b$$

Da cui si ottengono le cosiddette equazioni normali:

$$x = (A^T A)^{-1} A^T b$$

- Il risultato è il vettore x di coefficienti...
- ...Che minimizza la somma dei quadrati dei residui

Intuitivamente: i coefficienti di una buona approssimazione

Metodo Lineare dei Minimi Quadrati

Quindi, possiamo impostare il problema come al solito

- Otteniamo una matrice **A** con più righe che colonne
- Otteniamo una colonna **b** dei termini noti

A questo punto, in teoria ci basta risolvere le equazioni normali:

$$\mathbf{x} = (\mathbf{A}' * \mathbf{A}) \setminus (\mathbf{A} * \mathbf{b})$$

In pratica, è ancora più semplice. Basta calcolare:

$$\mathbf{x} = \mathbf{A} \setminus \mathbf{b}$$

- Matlab si accorge che A non è quadrata...
- ...E risolve le equazioni normali (senza dirci niente)

Metodo Lineare dei Minimi Quadrati

Quindi, possiamo impostare il problema come al solito

- Otteniamo una matrice **A** con più righe che colonne
- Otteniamo una colonna **b** dei termini noti

A questo punto, in teoria ci basta risolvere le equazioni normali:

$$x = (A' * A) \setminus (A * b)$$

In pratica, è ancora più semplice. Basta calcolare:

$$x = A \setminus b$$

- **Attenzione:** La sintassi utilizzata è la stessa della divisione sinistra
- Può trarre in inganno (e.g. e se il sistema è davvero sovradeterminato?)

Metodo Lineare dei Minimi Quadrati

In realtà, il metodo funziona se il sistema di partenza è lineare

Questo è vero se la funzione approssimante è nella forma:

$$f(x) = \sum_{j=0}^{n-1} \alpha_j g_j(x)$$

- I.e. una somma pesata di "funzioni base" $g_j(x)$

In generale, la nostra matrice dei coefficienti avrà questa struttura:

$$\begin{pmatrix} g_{n-1}(x_0) & g_{n-2}(x_0) & \dots & g_0(x_0) \\ g_{n-1}(x_1) & g_{n-2}(x_1) & \dots & g_0(x_1) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ g_{n-1}(x_{m-1}) & g_{n-2}(x_{m-1}) & \dots & g_0(x_{m-1}) \end{pmatrix}$$

- Una colonna per funzione base, una riga per data point

Metodo Lineare dei Minimi Quadrati

Torniamo a noi

Nel nostro esempio, sappiamo che vale l'equazione di Antoine:

$$P^* = e^{(a - \frac{b}{T})}$$

- Dove a e b sono parametri da determinare empiricamente
- a è un coefficiente lineare, ma b no
- Quindi l'equazione non è nella forma corretta!

Metodo Lineare dei Minimi Quadrati

Torniamo a noi

Nel nostro esempio, sappiamo che vale l'equazione di Antoine:

$$P^* = e^{(a - \frac{b}{T})}$$

- Dove a e b sono parametri da determinare empiricamente
- a è un coefficiente lineare, ma b no
- Quindi l'equazione non è nella forma corretta!

Fortunatamente, è facile adattarla:

$$\ln P^* = a - \frac{b}{T} \quad \longrightarrow \quad \ln P^* = a + b \left(-\frac{1}{T} \right)$$

- In questo modo sia a che b sono coefficienti lineari
- Quindi possiamo applicare il metodo dei minimi quadrati!

Metodo Lineare dei Minimi Quadrati

Impostiamo un sistema come per l'interpolazione esatta

Quindi avremo:

$$a + b \left(-\frac{1}{T_0} \right) = \ln P_0^*$$

$$a + b \left(-\frac{1}{T_1} \right) = \ln P_1^*$$

...

In forma matriciale:

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{T_0} \\ 1 & -\frac{1}{T_1} \\ \dots & \dots \end{pmatrix}}_A \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} \ln P_0^* \\ \ln P_1^* \\ \dots \end{pmatrix}}_b$$

Metodo Lineare dei Minimi Quadrati

Nel codice:

Costruiamo la matrice A e la colonna b dei termini noti:

```
T = T' % Vettore delle temperature come colonna  
A = [T.^0, -1./T]  
b = log(P)' % Logaritmo delle temp. come colonna
```

Risolviamo le equazioni normali:

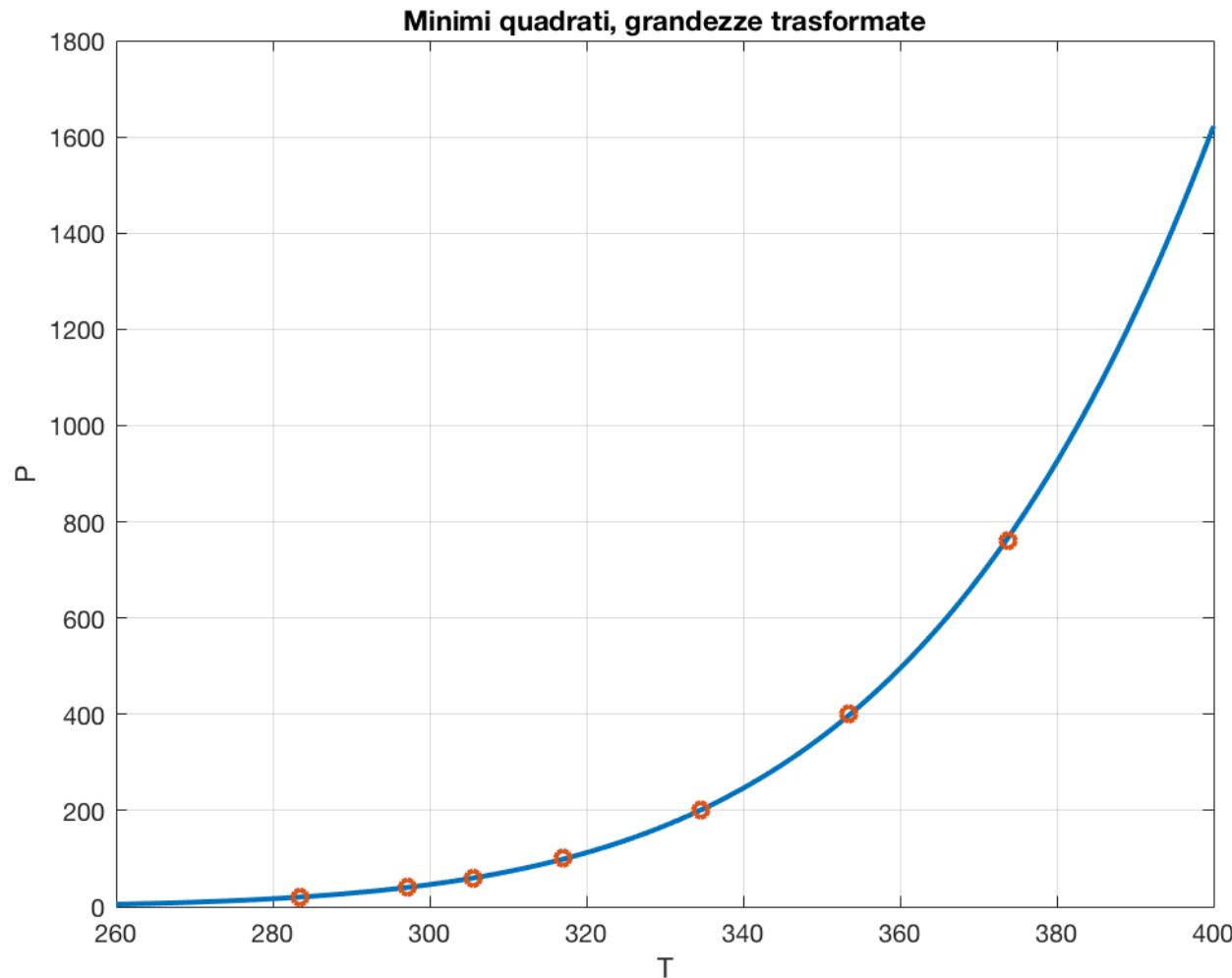
```
x = A \ b
```

- $x(1)$ corrisponde ad a , $x(2)$ a b
- Possiamo definire la funzione e disegnarla, e.g.

```
f = @(t) exp(a - b ./ t)  
plot(T, f(T))
```

Metodo Lineare dei Minimi Quadrati

Nel nostro caso otteniamo:

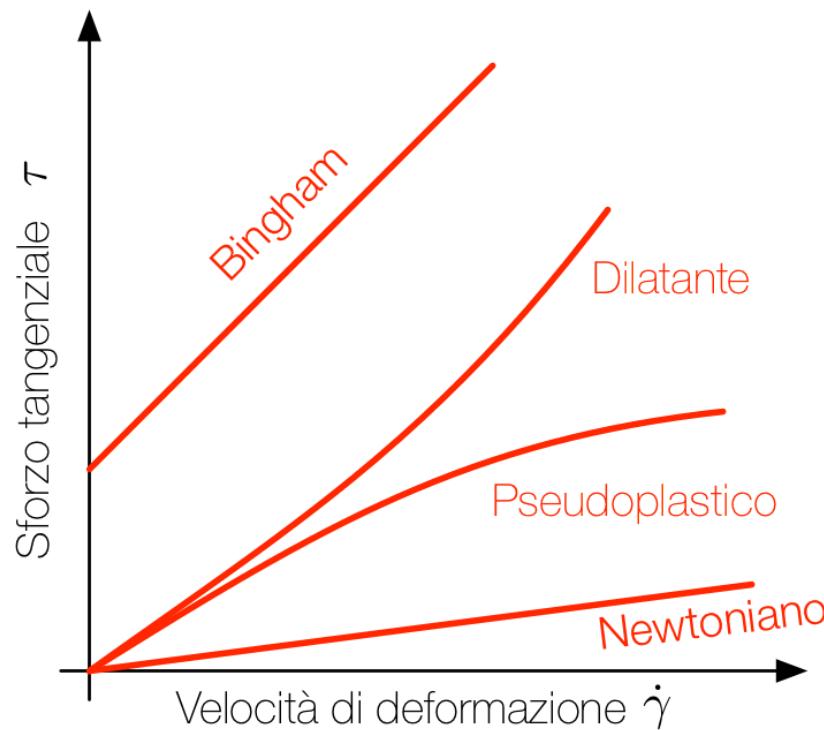


Es: Comportamento Reologico di un Fluido

Esercizio: Comp. Reologico di un Fluido

Si possono dividere i fluidi in diverse categorie...

- ...In base alla relazione tra la velocità di deformazione $\dot{\gamma}$...
- ...E lo sforzo tangenziale τ



Esercizio: Comp. Reologico di un Fluido

In particolare, distinguiamo:

Fluidi Newtoniani, per cui:

$$\tau = a\dot{\gamma}$$

Fluidi di Bingham, per cui:

$$\tau = a\dot{\gamma} + b$$

Fluidi pseudoplastici e dilatanti, per cui:

$$\tau = b\dot{\gamma}^a$$

- Se $a > 1$ il fluido è dilatante
- Se $a < 1$ il fluido è pseudoplastico

Esercizio: Comp. Reologico di un Fluido

Per due fluidi, sono stati misurati i valori di $\dot{\gamma}$ e τ

- I dati sono disponibili nei file **fluid1.xlsx** e **fluid2.xlsx**
- In Matlab si possono importare matrici da file Excel!
- Il file di script **es_fluidbehavior.m** contiene già il codice di lettura

Vogliamo determinare il tipo dei due fluidi. Per farlo:

Otterremo delle funzioni approssimanti f (via minimi quadrati)

- Verificheremo il valore del Mean Squared Error:

$$MSE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (\tau_i - f(\dot{\gamma}_i))^2$$

È semplicemente la media dei residui al quadrato

- L'approssimazione con il minor MSE sarà tendenzialmente corretta

Esercizio: Comp. Reologico di un Fluido

Prima parte: verifica se il fluido sia di Bingham

Nel file `es_fluidbehavior.m` nello start-kit, definite la funzione:

```
function [MSE, f] = check_Bingham(DGAMMA, TAU)
```

Che prenda come parametri:

- Un vettore riga **DGAMMA** con i valori noti di $\dot{\gamma}$
- Un vettore riga **TAU** con i valori noti di τ

La funzione assume che il fluido sia di Bingham e restituisce:

- In **MSE** il Mean Squared Error
- Una funzione **f** che calcoli $\tau = f(\dot{\gamma}) = a\dot{\gamma} + b$

Esercizio: Comp. Reologico di un Fluido

Prima parte: verifica se il fluido sia di Bingham

Nel file `es_fluidbehavior.m` nello start-kit, definite la funzione:

```
function [MSE, f] = check_Bingham(DGAMMA, TAU)
```

- Si esegua la funzione per i dati dei due fluidi
- Si utilizzi il parametro di uscita `f` per disegnare:
 - La funzione approssimante, tra `min(DGAMMA)` e `max(DGAMMA)`
 - I punti noti originali

È possibile farlo utilizzando la funzione:

```
function plot_results(DGAMMA, TAU, f, t)
```

- Già definita nello start-kit

Esercizio: Comp. Reologico di un Fluido

Seconda parte: verifica se il fluido sia Newtoniano

Nel file `es_fluidbehavior.m` nello start-kit, definite la funzione:

```
function [MSE, f] = check_Newton(DGAMMA, TAU)
```

Che prenda come parametri:

- Un vettore riga **DGAMMA** con i valori noti di $\dot{\gamma}$
- Un vettore riga **TAU** con i valori noti di τ

La funzione assume che il fluido sia Newtoniano e restituisce:

- In **MSE** il Mean Squared Error
- Una funzione **f** che calcoli $\tau = f(\dot{\gamma}) = a\dot{\gamma}$

Esercizio: Comp. Reologico di un Fluido

Seconda parte: verifica se il fluido sia Newtoniano

Nel file `es_fluidbehavior.m` nello start-kit, definite la funzione:

```
function [MSE, f] = check_Newton(DGAMMA, TAU)
```

- Si esegua la funzione per i dati dei due fluidi
- Si utilizzi il parametro di uscita `f` per disegnare:
 - La funzione approssimante, tra `min(DGAMMA)` e `max(DGAMMA)`
 - I punti noti originali

È possibile farlo utilizzando la funzione:

```
function plot_results(DGAMMA, TAU, f, t)
```

- Già definita nello start-kit

Esercizio: Comp. Reologico di un Fluido

Terza parte: verifica se il fluido sia pseudoplastico o dilatante

Nel file `es_fluidbehavior.m` nello start-kit, definite la funzione:

```
function [MSE, f] = check_PowerLaw(DGAMMA, TAU)
```

Che prenda come parametri:

- Un vettore riga **DGAMMA** con i valori noti di $\dot{\gamma}$
- Un vettore riga **TAU** con i valori noti di τ

La funzione assume che il fluido segua la legge $\tau = b\dot{\gamma}^a$ e restituisce:

- In **MSE** il Mean Squared Error
- Una funzione **f** che calcoli $\tau = f(\dot{\gamma}) = b\dot{\gamma}^a$

Esercizio: Comp. Reologico di un Fluido

Terza parte: verifica se il fluido sia pseudoplastico o dilatante

Nel file `es_fluidbehavior.m` nello start-kit, definite la funzione:

```
function [MSE, f] = check_PowerLaw(DGAMMA, TAU)
```

- Si esegua la funzione per i dati dei due fluidi
- Si utilizzi il parametro di uscita `f` per disegnare:
 - La funzione approssimante, tra `min(DGAMMA)` e `max(DGAMMA)`
 - I punti noti originali

È possibile farlo utilizzando la funzione:

```
function plot_results(DGAMMA, TAU, f, t)
```

- Già definita nello start-kit

Esercizio: Qualità del Vino

Esercizio: Qualità del Vino

I due file **winequality-red.xlsx** e **winequality-white.xlsx**...

...Contengono informazioni su una serie di vini portoghesi

- L'ultima colonna contiene una stima della qualità (range 1-10)
- Le altre colonne contengono il valore di alcune proprietà fisico/chimiche

Formalmente, ogni data point è una coppia (x_i, y_i) in cui:

- y_i è la qualità del vino
- x_i un vettore con le proprietà del vino (i.e. $x_{i,0}$, $x_{i,1}$, etc.)

Vogliamo ottenere una approssimazione $f(x)$ della qualità y

- A differenza del caso precedente, $f(x)$ in questo caso è multivariata...
- ...Semplicemente perché x è un vettore!

Esercizio: Qualità del Vino

Come gestire funzioni multivariate? Nel solito modo!

Il metodo lineare dei minimi quadrati si può applicare a funzioni nella forma:

$$f(x) = \sum_{j=0}^{n-1} \alpha_j g_j(x)$$

- Ogni α_j è un peso (da determinare), ogni $g_j(x)$ è una funzione base

Una funzione basa può utilizzare solo alcune componenti del vettore

Una scelta molto frequente:

$$f(x) = \sum_{j=0}^{n-1} \alpha_j x_j$$

- I.e. $f(x)$ è una combinazione lineare delle componenti di x

Esercizio: Qualità del Vino

A partire dal file **es_wine.m**:

Approssimare la qualità del vino (rosso e bianco) con una funzione $f(x)$ tale che:

$$f(x) = \sum_{j=0}^{n-1} \alpha_j x_j$$

- Andranno determinati la matrice dei coefficienti e la colonna dei termini noti
- Poi si potranno determinare i pesi α_j con il metodo dei minimi quadrati

Una volta determinati i pesi:

- Disegnare (con **histogram**) l'istogramma dell'errore di stima, i.e.:

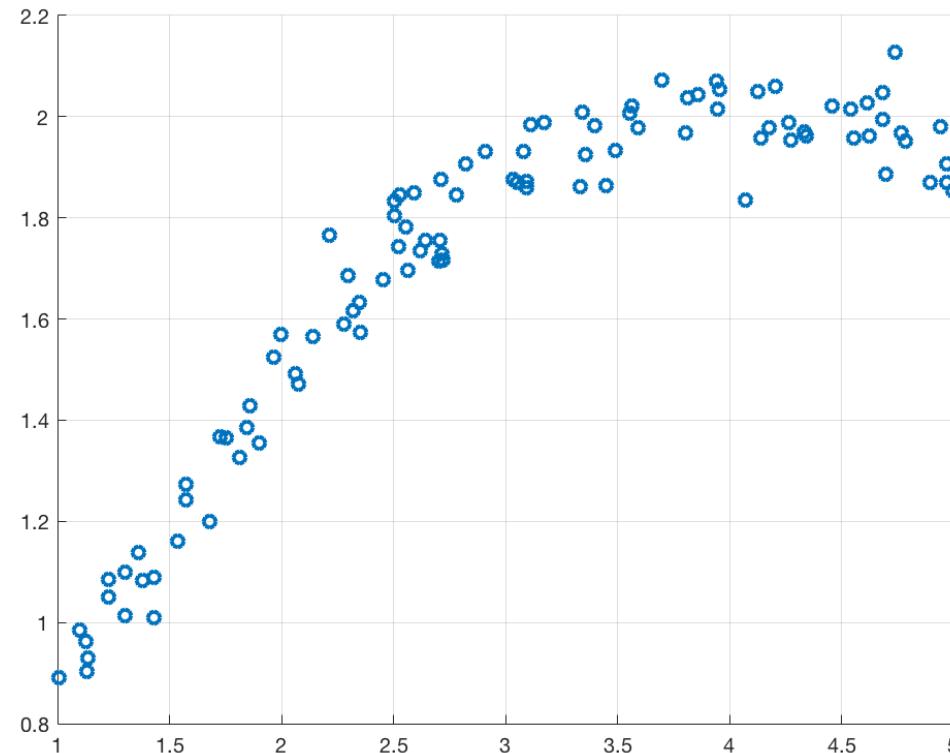
$$err(x_i) = y_i - f(x_i)$$

- Disegnare (con **bar**) un grafico a barre che mostri i valori dei pesi α
- ...Le barre più grandi corrisponderanno alle proprietà più importanti!

Esercizio: Deformazione Meccanica

Esercizio: Deformazione Meccanica

Sono date delle misure di deformazione di un pezzo meccanico



- Alle ascisse c'è la posizione originaria X di alcuni punti sul pezzo
- Alle ordinate c'è la posizione X_2 dopo la deformazione

Esercizio: Deformazione Meccanica

Le misure non sono molto precise (sono “rumorose”)

A partire dal file `es_strain.m`:

- Approssimare relazione $X_2 = F(X)$ con il metodo dei minimi quadrati
- Determinate (visivamente) il grado minimo necessario...
- ...Per avere una approssimazione polinomiale adeguata

Una possibile definizione dello sforzo meccanico è data da:

$$S(X) = 1 - F'(X)$$

- Dove $F'(X)$ è la derivata di $F(X)$

Si calcoli lo sforzo meccanico per $X = 1.5$

Esercizio: Velocità di un Fluido in Condotta

Esercizio: Velocità di un Fluido in Condotta

La velocità di un fluido in una condotta varia lungo la sezione

- Tendenzialmente, la velocità è maggiore al centro
- Il profilo di velocità è simile ad una parabola

Supponiamo di avere delle misurazioni di velocità

Le misurazioni sono nella forma (x_i, y_i)

- x_i rappresenta la posizione sulla sezione della condotta
- y_i è il valore della velocità misurata
- Le posizioni degli estremi della condotta sono note

Vogliamo ricostruire l'intero profilo di velocità

Esercizio: Velocità di un Fluido in Condotta

Partite dal file **es_waterspeed.m** nello start-kit

Approssimate il profilo di velocità:

- Come funzione approssimante, utilizzate una parabola...
- ...Quindi applicate il metodo dei minimi quadrati

Procedete poi a disegnare:

- Il valore del polinomio interpolante su tutta la condotta
- Utilizzando **scatter** disegnate anche le misurazioni

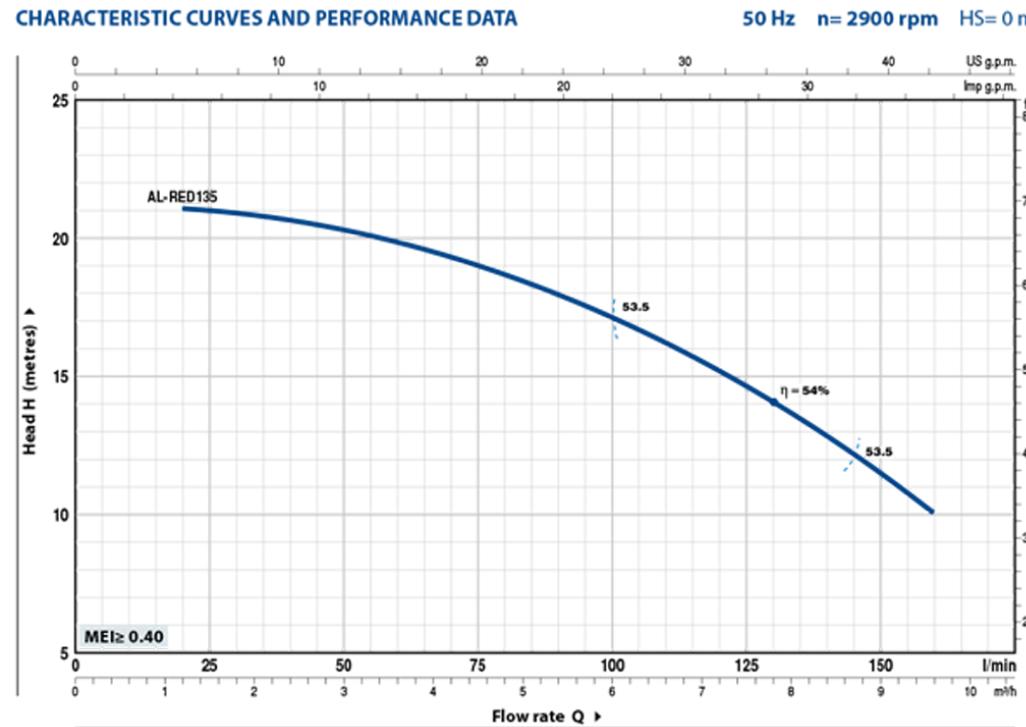
Provate quindi ad utilizzare una interpolazione polinomiale esatta

- Determinate il grado del polinomio necessario e disegnatelo
- Quale delle due curve vi sembra più realistica?

Esercizio: Prestazioni di una Pompa Centrifuga

Esercizio: Prestazione di una Pompa Centrifuga

Il diagramma di prestazione di una pompa centrifuga:



- Mostra la relazione tra la portata **Q** (alle ascisse)...
 - ...E la prevalenza **H** (una grandezza analoga alla pressione)

Esercizio: Prestazione di una Pompa Centrifuga

Spesso il diagramma viene definito a partire da valori noti, e.g.:

Portata (lt/s)	20	40	60	80	100	120	140	160
Prevalenza (m)	21	20.5	20	18.5	17	15	13	10

Nel file **es_pump.m** dello start-kit:

- Approssimare la curva utilizzando il metodo dei minimi quadrati
- Determinate (visivamente) il grado minimo necessario...
- ...Per avere una approssimazione **polinomiale** adeguata
- Disegnate il polinomio approssimante ed i punti originari
- Determinate il valore di H per $Q = 90$
- Determinate lo stesso valore con una approssimazione lin. a tratti