

# Elementi di Informatica e Applicazioni Numeriche T

Esercizio: Posizionamento  
di una Pompa

# Esercizio: Posizionamento di una Pompa

Si deve posizionare una pompa su una condotta:

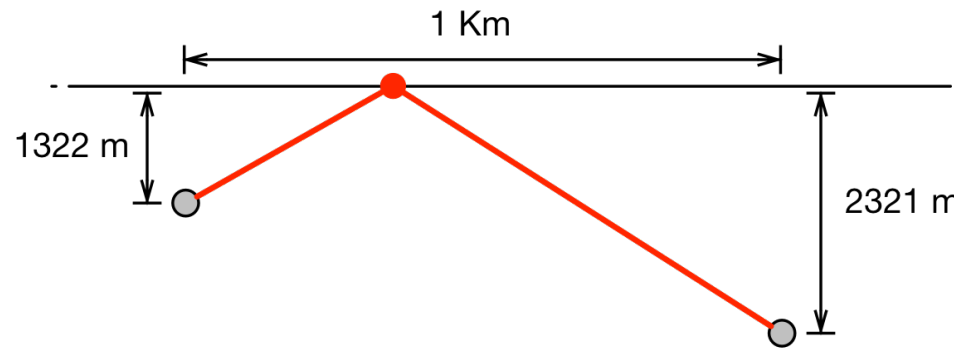
- La pompa deve servire due utenze
- La prima utenza si trova a **1322 m** dalla condotta
- La seconda utenza si trova a **2131 m** dalla condotta
- La seconda utenza è **1 Km** a valle della prima

Le due utenze verranno servite:

- Costruendo delle condotte rettilinee...
- ...Che connettono la pompa alle utenze

**Vogliamo determinare la posizione ottimale della pompa**

# Esercizio: Posizionamento di una Pompa



La distanza totale della pompa dalle due utenze è data da:

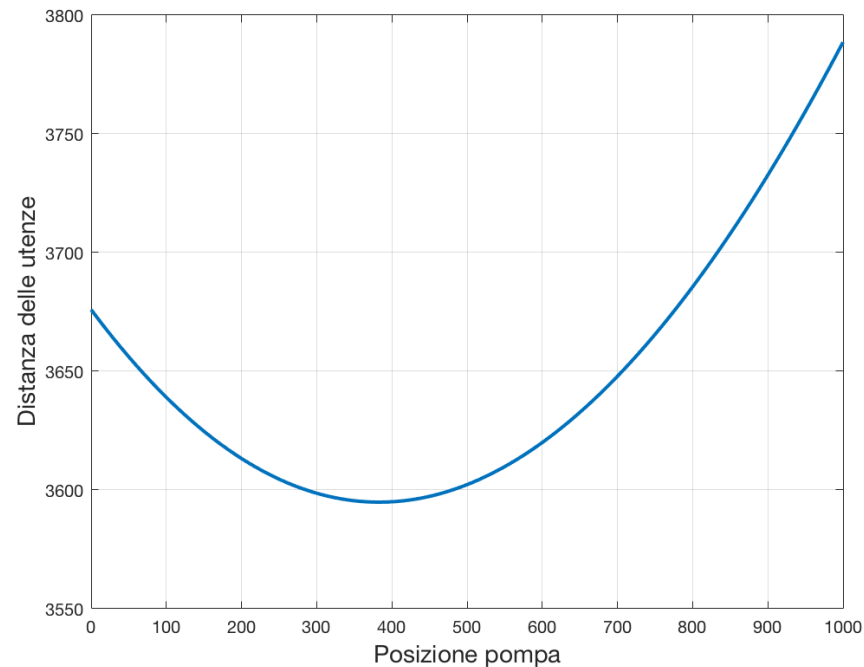
$$dist(a) = \sqrt{(x_0 - a)^2 + y_0^2} + \sqrt{(x_1 - a)^2 + y_1^2}$$

- Dove  $a$  è la posizione orizzontale della pompa
- $x_0$ ,  $x_1$ ,  $y_0$ ,  $y_1$  sono le posizioni orizzontali e verticali delle utenze
- Si assume che per la condotta ha  $y = 0$

# Esercizio: Posizionamento di una Pompa

La posizione ottimale è quella che minimizza la distanza

- Disegnando l'andamento di  $dist(a)$  in funzione di  $a...$
- ...Possiamo notare che c'è un solo minimo



## Esercizio: Posizionamento di una Pompa

In corrispondenza del minimo la derivata di  $\text{dist}(a)$  si annulla:

La derivata può essere calcolata in forma analitica ed è data da:

$$\frac{d \text{dist}(a)}{d a} = - \frac{x_0 - a}{\sqrt{(x_0 - a)^2 + y_0^2}} - \frac{x_1 - a}{\sqrt{(x_1 - a)^2 + y_1^2}}$$

Possiamo così calcolare il minimo risolvendo:

$$\frac{d \text{dist}(a)}{d a} = 0$$

**Il file `es_pump_location.m` contiene i dati del problema**

- Si calcoli il valore di  $a$  che minimizza la distanza

# Elementi di Informatica e Applicazioni Numeriche T

Esercizio: Equilibri per  
il Modello di Crescita Logistica

# Esercizio: Equilibri per Crescita Logistica

Si consideri il modello di Crescita Logistica:

$$x^{(k+1)} = rx^{(k)} \left( 1 - \frac{x^{(k)}}{N} \right)$$

Si tratta di un altro modello per l'evoluzione di una popolazione

- $x^{(k)}$  è il numero individui al passo  $k$ -mo
- $r$  è un tasso di crescita
- $N$  è il massimo valore della popolazione sostenibile

Il file `es_logi_eq.m` nello start-kit contiene un simulatore

- Vogliamo provare a determinare lo stato di equilibrio...
- ...Risolvendo una equazione non lineare

# Esercizio: Equilibri per Crescita Logistica

Estendete il codice in `es_logi_eq.m`

Costruite opportunamente la funzione da azzerare

- Disegnate l'andamento della funzione...
- ...Così da individuare visivamente la posizione degli zeri
- Se volete, utilizzate la funzione `plot_target_function`

Trovate lo zero con `fzero` o `fsolve`

- Verificate anche i valori restituiti di `fval` e `flag`

Provate a variare il valore di partenza  $x_0$

- Osservate se viene trovato uno zero diverso



# Elementi di Informatica e Applicazioni Numeriche T

Esercizio: Crescita Logistica:  
Caso Preda-Predatore

# Esercizio: Crescita Logistica: Preda-Predatore

Si consideri questo modello preda-predatore visto a lezione:

$$\begin{aligned} H^{(t+1)} &= r \overbrace{\left(1 - \frac{H^{(t)}}{k}\right)}^{\text{crescita logistica}} H^{(t)} - \overbrace{s H^{(t)} P^{(t)}}^{\text{prede eliminate}} \\ P^{(t+1)} &= \underbrace{u P^{(t)}}_{\text{calo in assenza di prede}} + v \underbrace{(s H^{(t)} P^{(t)})}_{\text{prede eliminate}} \end{aligned}$$

- $H$  è il numero di prede e  $P$  quello di predatori
- $k$  è la massima popolazione di prede sostenibile
- $s$  è la frazione di  $H^{(t)}$  che un predatore può "mangiare"
- $u < 1$  è il ritmo di scomparsa dei predatori in assenza di prede
- $v$  è il "bonus riproduttivo" per ogni preda "mangiata"

# Esercizio: Crescita Logistica: Preda-Predatore

Il file `es_logi_pp_eq.m` contiene un simulatore:

- Si estenda il codice così da determinare un punto di equilibrio...
- ...Risolvendo un sistema di equazioni non lineari

Il punto di partenza  $x_0$  sarà in questo caso un vettore:

- Conterrà il numero iniziale di prede e predatori
- Per tentativi, trovate un  $x_0$  tale che la soluzione trovata...
- ...coincida con lo stato stabile raggiunto dalla simulazione

# Elementi di Informatica e Applicazioni Numeriche T

Esercizio: Equazione di  
Dodge-Metzner

## Esercizio: Dodge-Metzner

Consideriamo un fluido di potenza (dilatante o pseudoplastico)

- Se il fluido è in moto turbolento, il fattore di attrito  $f$  in una condotta
- ...è definito dalla seguente relazione (Dodge-Metzner):

$$\frac{1}{\sqrt{f}} = \frac{4}{n^{0.75}} \log(Re_{pl} f^{1-n/2}) - \frac{0.4}{n^{1.2}}$$

- Dove  $n$  è un parametro che caratterizza il fluido
- $Re_{pl}$  è un numero di Reynolds modificato

**Vogliamo utilizzare la relazione per calcolare il valore di  $f$**

Si supponga che i valori di  $Re_{pl}$  e  $n$  siano noti

# Esercizio: Dodge-Metzner

Il file `es_dodge_metzner.m` contiene i dati del problema

- Definite nel file una funzione ausiliaria:

```
function z = dodge_metzner(f, n, Re_pl)
```

- La funzione deve essere utilizzabile in `fzero` o `fsolve...`
- ...Una volta nascosti alcuni i parametri con una funzione anonima
- Si disegni l'andamento della funzione da azzerare
- Si determini il valore di  $f$  con `fzero` o `fsolve`

**In un secondo momento:**

- Si assuma che  $f$  valga **0.0020** ...
- ...E si determini il valore corrispondente di  $n$

# Elementi di Informatica e Applicazioni Numeriche T

Esercizio: Equazione di  
Buckingham-Reiner

# Esercizio: Buckingham-Reiner

## Consideriamo un fluido di Bingham

- Se il fluido è in moto laminare, il fattore di attrito  $f$  in una condotta
- ...è definito dalla seguente relazione (Buckingham-Reiner):

$$f = \frac{64}{Re} \left( 1 + \frac{1}{6} \frac{He}{Re} - \frac{64}{3} \frac{He^4}{f^3 Re^7} \right)$$

- Dove  $He$  è il numero di Hedstrom
- E  $Re$  è il numero di Reynolds

## Vogliamo utilizzare la relazione per calcolare il valore di $f$

Si supponga che i valori di  $Re$  e  $He$  siano noti



# Esercizio: Buckingham-Reiner

Il file `es_buckingham_reiner.m` contiene i dati del problema

- Definite nel file una funzione ausiliaria:

```
function z = buckingham_reiner(f, Re, He)
```

- La funzione deve essere utilizzabile in `fzero` o `fsolve...`
- ...Una volta nascosti alcuni i parametri con una funzione anonima
- Si disegni l'andamento della funzione da azzerare
- Si determini il valore di  $f$  con `fzero` o `fsolve`

**Attenzione:** Per  $f = 0$  l'equazione perde senso fisico!

- Scegliete il range per il disegno di conseguenza
- Conviene usare più dei 100 punti che `linspace` usa di default